



Insegnare e imparare con la robotica
In contemporanea ad ABCD 2010
Seminario sulla Robotica educativa
a cura di Scuola di Robotica, Ente Formatore
in collaborazione con i Docenti della rete Robot@Scuola
17-18-19 novembre 2010
Facoltà di Ingegneria -- Aula F07 Padiglione D

Programma dei corsi

17 novembre 2010, mercoledì		
<i>Introduzione alla robotica educativa Stato dell'arte</i>	9:30 - 10:30	Fiorella Operto , Scuola di Robotica
<i>Progettazione di un corso di robotica nella propria scuola - consigli pratici</i>	10:30- 11:30	Emanuele Micheli , Scuola di Robotica
<i>Laboratori di microrobotica: istruzioni per l'uso</i>	11:30 - 12:30	Maurizio Garbati Docente di Tecnologia (progetti di ricerca per l'innovazione metodologica in area scientifico-tecnologica con particolare attenzione ai rapporti tra le nuove tecnologie e l'allestimento di ambienti didattici). Da anni si occupa di Robotica in contesti educativi con particolare attenzione alle relazioni tra Robotica e Costruttivismo e attualmente coordina un Laboratorio di robotica.
	12:30- 14:00	Visita guidata alla Mostra Copioni e Copiati - dal mimetismo alla robotica su prenotazione (a pagamento il biglietto di ingresso al Museo)
<i>Sempre più Internet. Le trasformazioni digitali della cultura</i>	14:30	Stefania Operto Sociologa, esperta in metodologia delle scienze umane, con particolare riferimento alle implicazioni connesse alla rilevazione e interpretazione dei fenomeni sociali, agli aspetti legati al data processing e ai modelli statistici applicati alle scienze sociali. Insegna Strumenti e tecniche di ricerca valutativa presso la Facoltà di Scienze della Formazione dell'Università di Genova.
<i>Costruire robot con Arduino - esempi, esercizi e costi del materiale</i>	15:30	Davide Canepa , Scuola di Robotica
<i>Robotica educativa per il circolo virtuoso ricerca-scuola-professione</i>	16:30 – 17:30	Gianmarco Veruggio , robotico, CNR -IEIIT
<i>LabView e Lego Mindstorm</i>	17:30	Davide Canepa , Scuola di Robotica

Per informazioni

www.scuoladirobotica.it

Per prenotazioni e informazioni

micheli@scuoladirobotica.it, info@scuoladirobotica.it

Telefoni: 329 22 89 986 -- 348 09 61 616



Scuola di Robotica

18 novembre 2010, giovedì

*Progetti speciali di robotica educativa:
dall'ospedale ai progetti di integrazione*

9:30 -
10:00

Emanuele Micheli, Scuola di Robotica

Autismo e robotica educativa

10:00 -
11:00

Simonetta Lumachi, Maria Grazia Vidotto

M.G. Vidotto. Insegnante della Scuola dell' Infanzia "G. Gaslini" nel reparto di Neuropsichiatria dall'anno 2002 all'anno 2009. Consulente per l'autismo e le tecnologie didattiche presso il reparto di Neuropsichiatria dell'ospedale G. Gaslini. Si sta interessando di uso didattico della robotica in casi di autismo.

*Uso creativo della robotica educativa nella
Scuola in Ospedale "G. Gaslini", Genova*

11:00 -
12:00

Immacolata Nappi, Anna Volpicelli

I. Nappi. Laureata In Filosofia, insegna nella Scuola dell'Infanzia in Ospedale "G. Gaslini" di Genova (Circolo Didattico di Genova Sturla). All'interno dell'Ospedale Pediatrico "Giannina Gaslini", conduce, con le colleghe preziose attività didattiche con i bambini ricoverati. Nel 2009, dalla collaborazione con Scuola di Robotica, si è sviluppato il progetto "Raccontare i robot" alla Scuola Gaslini.

A. Volpicelli. Insegnante presso la Scuola dell'Infanzia in Ospedale "G.Gaslini" dal 1989, ha seguito l'avvio delle Nuove tecnologie in ospedale, sperimentandole, quotidianamente, con i bambini ricoverati.

Didattica interattiva: la robotica in un museo

12:00

Manuela Carastro, Technotown

12:30 -
14:00

Visita guidata alla Mostra Copioni e Copiati - dal mimetismo alla robotica su prenotazione (a pagamento - biglietto del museo)

*Utilizzo di Scratch per introduzione alla
programmazione nelle scuole di ogni
ordine e grado*

14:30 -
15:30

Donatella Merlo

Laureata in architettura, ha insegnato nella scuola elementare dal 1969 al 2007. Si occupa di formazione degli insegnanti soprattutto in ambito matematico e informatico. Fa parte dal 1988 del Nucleo di Ricerca in Didattica della Matematica del Dipartimento di Matematica dell'Università di Torino. Si occupa di robotica dal 2000 e ha sviluppato numerosi progetti, soprattutto nella Direzione Didattica del 1° circolo di Pinerolo. Ha partecipato alla formazione del progetto *Roberta* e segue la formazione e le attività degli insegnanti della rete di scuole 'Roberta in Piemonte'.

Applicazioni didattiche kit Parallax

15:30-
16:30

Bruno Vello

Docente dell'IPPSIA Gaslini di Genova. Si occupa da vari anni di robotica educativa. I suoi studenti hanno vinto nel 2005 la competizione finale del Progetto Edurobot. Ha partecipato al Progetto originario Robot a Scuola 2005-2006 del Miur .

Programmare robot in C++

16:30-
17:45

Massimo Romagnoli

Direttore del Settore ICT della associazione Tecnologia, Scienza, Scuola e Società (TSSS), progettista e responsabile della gestione dell'ambiente e-learning di TSSS. È impegnato da oltre 25 anni nel campo della didattica e della formazione dei docenti. Esperto in sistemi automatici e progettazione, negli ultimi anni ha insegnato robotica e controlli.

Java per robot

17:45-
18:30

Marco Avidano

Esperto di sicurezza informatica, è sistemista Linux. Collaboratore della Scuola di Robotica. Autore del Manuale "Java per robot", Hoepli Editore, 2010.



19 novembre 2010, venerdì

Pinocchio 2.0 : condivisione online delle esperienze di robotica a scuola

9:30 -
10:30

Linda Giannini, Carlo Nati

Linda Giannini. Insegnante di Scuola dell'Infanzia, ricercatrice e studiosa dei problemi didattici; Premio speciale "Scuola" del Museo Nazionale della Scienza e della Tecnologia Tecnovisionarie® 2009, Ambasciatrice eTwinning. Coordina la community Rob&ide. Fa parte della Redazione di Education 2.0.

Carlo Nati. Laureato in Architettura e in Tecnologia della comunicazione audiovisiva e multimediale. Insegnante di discipline geometriche, architettoniche e arredamento (Liceo artistico statale). Membro del Nucleo Operativo per lo sviluppo della cultura scientifica e tecnologica, incaricato dal Ministero per un comitato di controllo sull'e-learning nella pubblica amministrazione. Fa parte della redazione Education 2.0

Utilizzo del simulatore Kuka. Sim Pro

10:30 -
11:30

Alberto Pellerò

Ingegneria Meccanica, master SDA Bocconi. Dal 2005 lavora in Kuka Roboter Italia Spa con l'incarico di svilupparne il business verso nuovi settori. Collabora con Scuola di Robotica per la divulgazione nelle scuole della cultura dell'automazione e robotica.

Dalla prima alla quinta elementare, un progetto integrato di robotica educativa

11:30 -
12:15

Mariantonietta Valzano, David Scaradozzi

M. Valzano. Insegnante di scuola Primaria presso 81° Circolo Didattico di Roma.

D. Scaradozzi. Ricercatore, Università Politecnica di Ancona

Utilizzo della LIM per potenziare l'uso della robotica educativa: esempi

12:15 -
13:30

Stefano Cobello, Tullia Urschitz,

S. Cobello, Insegnante, filologo ed esperto ICT. Coordinatore della rete permanente nazionale di Istituzioni educative Polo Europeo della Conoscenza www.europole.org. Da 20 anni esperto di progettazione europea. Ha coordinato 60 Progetti europei e collabora con diverse Istituzioni universitarie straniere sulla robotica e sulle strategie innovative di insegnamento.

T. Urschitz. Laureata in Scienze Forestali. Docente di matematica e scienze (IC Lorenzi di Fumane, VR). Responsabile per l'innovazione tecnologica dell'istituto (LIM e Robotica educativa). Docente esperto all'interno del network di scuole "Polo Europeo della Conoscenza", attualmente coinvolta nel Progetto europeo KeyTTT (Teamwork, Training and Technology).

Esperienze di impiego del kit Lego Wedo nella scuola primaria e dell'infanzia: esercizi

14:30

Donatella Merlo

Nativi Digitali: essere adolescenti negli anni della rivoluzione tecnologica

15:30

Paola Maestro

Psicologa e psicoterapeuta, indirizzo psicoanalitico. Si occupa della formazione e della supervisione di operatori di diversi servizi rivolti all'età evolutiva. È socia dell'Istituto di Psicoterapia del Bambino e dell'Adolescente di Milano (Comitato dell'Area Clinica e della Ricerca). Ha svolto varie attività di formazione per insegnanti.

Roboetica: quale futuro per i giovani in un mondo robotizzato?

16:30

Gianmarco Veruggio, robotico, CNR - IEIIT

Applicazioni didattiche RoboRobo

17:30

Tiziano Lazzeri, Robo Robo

La robotica educativa e le materie classiche: esempi di applicazioni didattiche.

18:00-
18:30

Fiorella Operto, Scuola di Robotica



Scuola di Robotica